

УДК 517.5

# ОБ ОДНОМ ПРЕДСТАВЛЕНИИ ВЫПУКЛЫХ ПОВЕРХНОСТЕЙ В $n$ -МЕРНЫХ ПРОСТРАНСТВАХ

© 2001 г. А. А. Лигун, А. А. Шумейко, С. В. Тимченко

Представлено академиком С.М. Никольским 13.09.2000 г.

Поступило 27.09.2000 г.

Границу  $\partial T$  выпуклого компактного тела  $T$  будем называть выпуклой замкнутой двусторонней поверхностью.

В дальнейшем, говоря о поверхности  $\Gamma = \partial T$ , будем понимать строго выпуклую замкнутую двустороннюю поверхность, такую, что начало координат есть внутренняя точка тела  $T$ . Для  $n = 1, 2, \dots$  будем считать  $\Gamma = \Gamma(\mathbf{u}): \mathbb{S}_n \rightarrow \mathbb{R}_n$ , где  $\mathbf{u} = (u_1, u_2, \dots, u_n) \in \mathbb{S}_n$  и

$$\mathbb{S}_n = \left\{ \mathbf{u} \in \mathbb{R}_n : |\mathbf{u}| = \left( \sum_{i=1}^n u_i^2 \right)^{\frac{1}{2}} = 1 \right\} \quad (1)$$

есть сфера в  $\mathbb{R}_n$ .

Поверхность  $\Gamma$  будем называть гладкой, если

$$\begin{aligned} \forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0: \forall \mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2 \in \mathbb{S}_n : |\mathbf{u}_1 - \mathbf{u}_2| < \delta \Rightarrow \\ \Rightarrow |\mathbf{n}(\Gamma, \mathbf{u}_1) - \mathbf{n}(\Gamma, \mathbf{u}_2)| < \varepsilon, \end{aligned}$$

где  $\mathbf{n}(\Gamma, \mathbf{u})$  – нормальный вектор поверхности  $\Gamma$  в точке  $\Gamma(\mathbf{u})$ .

Расстояние от начала координат до опорной плоскости к поверхности  $\Gamma$  в точке  $\Gamma(\mathbf{u})$  называется опорной функцией к поверхности  $\Gamma$ ; обозначим ее через  $\rho(\Gamma, \mathbf{u})$ .

$r$ -Слоем  $\mathcal{K}_r(\Gamma)$  поверхности  $\Gamma$  называется объединение всех шаров радиуса  $r$  с центрами, лежащими на поверхности  $\Gamma$ .

Поверхность  $\Gamma_r^+ = \partial(T \cup \mathcal{K}_r(\Gamma))$  называется внешней  $r$ -эквидистантой поверхности  $\Gamma$ , а  $\Gamma_r^- = \partial(T \setminus \mathcal{K}_r(\Gamma))$  – внутренней  $r$ -эквидистантой поверхности  $\Gamma$ .

Каждой точке  $\Gamma(\mathbf{u})$  поверхности  $\Gamma$  поставим в соответствие плотность численно равную гауссовой кривизне  $K(\Gamma, \mathbf{u})$  поверхности  $\Gamma$  в этой точке. В этом случае центр тяжести поверхности называется точкой Штейнера.

Основной результат составляют следующие два утверждения.

**Теорема 1.** Пусть найдется  $\varepsilon > 0$  такое, что функция  $\rho(\mathbf{u}): \mathcal{K}_\varepsilon(\mathbb{S}_n) \rightarrow \mathbb{R}_1$  непрерывная вместе со своими частными производными до второго порядка включительно на  $\mathcal{K}_\varepsilon(\mathbb{S}_n)$  и поверхность  $\Gamma(\mathbf{u}) = (x_1(\mathbf{u}), \dots, x_n(\mathbf{u})) : \mathbb{S}_n \rightarrow \mathbb{R}_n$  определена равенствами

$$x_i(\mathbf{u}) = \rho(\mathbf{u})u_i + \frac{\partial \rho(\mathbf{u})}{\partial u_i} - u_i \sum_{j=1}^n \frac{\partial \rho(\mathbf{u})}{\partial u_j} u_j, \quad i = 1, 2, \dots, n, \quad (2)$$

и величина

$$\begin{aligned} K(\mathbf{u}) = \rho(\mathbf{u}) + \sum_{j=1}^n \frac{\partial \rho(\mathbf{u})}{\partial u_j} u_j + \nabla \rho(\mathbf{u}) - \\ - \left( \sum_{j=1}^n \frac{\partial}{\partial u_j} u_j \right)^2 \rho(\mathbf{u}) \end{aligned} \quad (3)$$

на сфере (1) почти всюду положительна.

Тогда:

1) поверхность, определенная равенствами (2), (3), есть выпуклая, замкнутая, двусторонняя поверхность;

2) опорная плоскость к поверхности  $\Gamma$  в точке  $\Gamma(\mathbf{u})$  имеет вид

$$\sum_{i=1}^n u_i x_i(\mathbf{u}) = \rho(\mathbf{u});$$

3) если  $\rho = \rho(\mathbf{u})$  неотрицательна на сфере (1), то  $\rho(\mathbf{u})$  есть опорная функция поверхности  $\Gamma$ , а  $K(\mathbf{u})$  – гауссова кривизна поверхности  $\Gamma$  в точке  $\Gamma(\mathbf{u})$ , т.е.  $\rho(\Gamma, \mathbf{u}) = \rho(\mathbf{u})$  и  $K(\Gamma, \mathbf{u}) = K(\mathbf{u})$ ;

4) если

$$\rho_1(\mathbf{u}) = \rho(\mathbf{u}) + \sum_{i=1}^n c_i u_i,$$

то  $\Gamma(\rho_1) = \Gamma(\rho) + \mathbf{C}$ , где  $\mathbf{C} = (c_1, c_2, \dots, c_n)$ ;

5) пусть поверхность  $\Gamma(\mathbf{u}) = \Gamma(\rho, \mathbf{u})$  задана равенствами (2), тогда  $\Gamma(\rho + r, \mathbf{u})$  есть внешняя  $r$ -эквидистанта  $\Gamma(\rho, \mathbf{u})$ . Если на сфере  $\mathbb{S}_n$

$$\begin{aligned} \rho(\mathbf{u}) - r - \sum_{j=1}^n \frac{\partial \rho(\mathbf{u})}{\partial u_j} u_j + \nabla \rho(\mathbf{u}) - \\ - \left( \sum_{j=1}^n \frac{\partial}{\partial u_j} u_j \right)^2 (\rho(\mathbf{u}) - r) > 0, \end{aligned}$$

то  $\Gamma(\rho - r, \mathbf{u})$  есть внутренняя  $r$ -эквидистанта поверхности  $\Gamma(\rho, \mathbf{u})$ ;

6) точка  $\text{grad}(\Gamma, \mathbf{u})|_{\mathbf{u}=0}$  есть точка Штейнера поверхности  $\Gamma$  вида (2).

**Теорема 2.** Для того чтобы поверхность  $\Gamma(\mathbf{u})$  была гладкой выпуклой двусторонней, необходимо и достаточно, чтобы она была представима в виде (2), где  $\rho(\mathbf{u})$  – произвольная функция, непрерывная вместе со своими частными производными до второго порядка включительно на  $\mathcal{K}_\varepsilon(\mathbb{S}_n)$  при достаточно малых  $\varepsilon > 0$  и выполнялось условие  $K(\mathbf{u}) > 0$  почти всюду на сфере (1).

Некоторые из свойств теоремы 1 были известны для выпуклых поверхностей (см., например, [1, 2] и библиографию к ним). Как следует из теоремы 2, это и есть свойства выпуклых поверхностей. Представление (2) вместе с теоремой 2 делает их доказательство простым и естественным.

Пусть

$$\mathfrak{N}(\Gamma, \gamma) = \inf\{\varepsilon < 0: \gamma \in \mathcal{K}_\varepsilon(\Gamma); \Gamma \in \mathcal{K}_\varepsilon(\gamma)\}.$$

Величину  $\mathfrak{N}(\Gamma, \gamma)$  будем называть расстоянием типа Хаусдорфа между поверхностями  $\Gamma$  и  $\gamma$  (см., например, [3]).

**Следствие 1.** Для гладких выпуклых поверхностей  $\Gamma$  и  $\gamma$  с опорными функциями  $\rho(\Gamma, \mathbf{u})$  и  $\rho(\gamma, \mathbf{u})$  соответственно выполняется равенство

$$\mathfrak{N}(\Gamma, \gamma) = \sup_{\mathbf{u} \in \mathbb{S}_n} |\rho(\Gamma, \mathbf{u}) - \rho(\gamma, \mathbf{u})|. \quad (4)$$

В несколько ином виде равенство (4) содержится в [1].

Каждой ограниченной выпуклой замкнутой поверхности  $\Gamma$  и каждому направлению  $\mathbf{u}$  соответствуют ровно две несовпадающие опорные к Г плоскости, перпендикулярные этому направлению.

Если для каждого направления расстояние между этими плоскостями есть величина постоянная и равная  $d$ , то эта поверхность называется поверхностью равной ширины  $d$ .

**Следствие 2.** Для того чтобы выпуклая поверхность  $\Gamma$  с опорной функцией  $\rho(\mathbf{u}) = \rho(\Gamma, \mathbf{u})$  была поверхностью равной ширины  $d$ , необходимо и

достаточно, чтобы на сфере  $\mathbb{S}_n$  выполнялось условие

$$\rho(\mathbf{u}) + \rho(-\mathbf{u}) = d. \quad (5)$$

Пусть

$$\begin{aligned} \rho_0 = C_0, \quad \rho_1 = \sum_{i=1}^n C_i u_i, \quad \rho_2 = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n C_{i,j} u_i u_j, \\ \rho_3 = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \sum_{k=1}^n C_{i,j,k} u_i u_j u_k, \dots \end{aligned}$$

и ряд

$$\sum_{v=0}^{\infty} \rho_{2v+1}(u)$$

равномерно и абсолютно сходится на сфере  $\mathbb{S}_n$ , тогда если

$$\rho(\mathbf{u}) = \sum_{v=0}^{\infty} \rho_{2v+1}(u),$$

то условие (5) выполняется.

Вначале теоремы 1, 2 были получены в работе [4] для случая описания плоских выпуклых кривых. При этом было получено более общее утверждение, дающее возможность описать не только гладкие кривые, но и кривые с углами и прямолинейными участками. Затем по аналогии с [4] в работе [5] было получено представление выпуклой поверхности в трехмерном пространстве в географических координатах. Этот результат является следствием теорем 1, 2. Приведем его формулировку.

Всюду далее  $n = 3$ . Полагая  $(u_1, u_2, u_3) = (\cos\varphi \sin\psi, \sin\varphi \sin\psi, \cos\psi)$  в теоремах 1, 2 получаем

**Следствие 3.** Для того чтобы  $\Gamma$  была гладкой строгой выпуклой замкнутой поверхностью, необходимо и достаточно, чтобы она представлялась в виде

$$\begin{aligned} x(\rho, \varphi, \psi) = \rho(\varphi, \psi) \sin\psi \cos\varphi + \\ + \rho'_\psi(\varphi, \psi) \cos\psi \cos\varphi - \rho'_\varphi(\varphi, \psi) \frac{\sin\varphi}{\sin\psi}, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} y(\rho, \varphi, \psi) = \rho(\varphi, \psi) \sin\psi \cos\varphi + \\ + \rho'_\psi(\varphi, \psi) \cos\psi \sin\varphi - \rho'_\varphi(\varphi, \psi) \frac{\cos\varphi}{\sin\psi}, \end{aligned}$$

$$z(\rho, \varphi, \psi) = \rho(\varphi, \psi) \cos\psi - \rho'_\psi(\varphi, \psi) \sin\psi,$$

где  $\rho(\varphi, \psi)$  – произвольная функция, непрерывная вместе со всеми своими частными производными до второго порядка включительно на прямом

угольнике  $(\phi, \psi) \in D = [0, 2\pi] \times (0, \pi)$ , такая, что величина

$$(\rho(\gamma, \psi) + \rho''_{\psi\psi}(\phi, \psi))(\rho(\phi, \psi) \sin^2 \psi + \rho'_{\psi}(\phi, \psi) \times \\ \times \cos \psi \sin \psi + \rho''_{\phi\phi}(\phi, \psi)) - (\rho'_{\phi}(\phi, \psi) - \rho''_{\phi, \psi}(\phi, \psi))^2$$

не меняет знак на  $D$  и, кроме того, выполняется условие

$$\rho''_{\psi\psi}(\phi, \psi) \Big|_{\psi=+0} = \rho''_{\psi\psi}(\phi, \psi) \Big|_{\psi=\pi-0} = 0.$$

При этом  $\phi, \psi$  суть эйлеровы углы опорной плоскости, а  $\rho(\phi, \psi)$  есть опорная функция поверхности  $\Gamma$ .

Приведем несколько результатов, которые следуют из теорем 1, 2.

Для произвольной пары ортогональных векторов  $\mathbf{u}, \mathbf{v}$  и выпуклой поверхности  $\Gamma$  существует единственный прямой параллелепипед, описанный вокруг  $\Gamma$  с ребрами параллельными векторам  $\mathbf{u}, \mathbf{v}$  и  $\mathbf{u} \times \mathbf{v}$  ( $\mathbf{u} \times \mathbf{v}$  – векторное произведение векторов). Если для любых ортогональных векторов  $\mathbf{u}$  и  $\mathbf{v}$  сумма всех ребер этого параллелепипеда равна  $P$ , то такая поверхность называется  $P$ -поверхностью, если полная поверхность параллелепипеда называется  $P$ -поверхностью, если полная поверхность параллелепипеда равна фиксированному числу  $S$ , то поверхность называется  $S$ -поверхностью, а если объем описанного параллелепипеда равен фиксированному числу  $V$ , то такая поверхность называется  $V$ -поверхностью.

Следствие 4. Для того чтобы поверхность, удовлетворяющая условиям теоремы 2,

была  $P$ -поверхностью,  $S$ -поверхностью или  $V$ -поверхностью, необходимо и достаточно, чтобы функция  $\rho(\mathbf{u})$  удовлетворяла условиям

$$\rho(\mathbf{u}) + \rho(-\mathbf{u}) + \rho(\mathbf{v}) + \rho(-\mathbf{v}) +$$

$$+ \rho(\mathbf{u} \times \mathbf{v}) + \rho(-\mathbf{u} \times \mathbf{v}) = \frac{P}{4},$$

$$(\rho(\mathbf{u}) + \rho(-\mathbf{u}))(\rho(\mathbf{v}) + \rho(-\mathbf{v})) +$$

$$+ (\rho(\mathbf{u}) + \rho(-\mathbf{u}))(\rho(\mathbf{u} \times \mathbf{v}) + \rho(-\mathbf{u} \times \mathbf{v})) +$$

$$+ (\rho(\mathbf{v}) + \rho(-\mathbf{v}))(\rho(\mathbf{u} \times \mathbf{v}) + \rho(-\mathbf{u} \times \mathbf{v})) = 2S$$

или

$$(\rho(\mathbf{u}) + \rho(-\mathbf{u}))(\rho(\mathbf{v}) + \rho(-\mathbf{v})) +$$

$$+ (\rho(\mathbf{u} \times \mathbf{v}) + \rho(-\mathbf{u} \times \mathbf{v})) = V$$

соответственно, где  $\mathbf{u}, \mathbf{v}$  – любые ортогональные векторы из  $\mathbb{S}_3$ .

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Лейхтвейс К. Выпуклые множества. М.: Наука, 1985. 335 с.
2. Яглом И.М., Болтянский В.Г. Выпуклые фигуры. М.: Гостехиздат, 1951. 250 с.
3. Лигун А.А., Шумейко А.А. Асимптотические методы восстановления кривых Киев, 1997.
4. Лигун А.А., Шумейко А.А. // Изв. Тул. гос. ун-та. Сер. Математика, механика, информатика. 1998. Т. 4. В. 3. С. 88–92.
5. Лигун А.А., Тимченко С.В., Шумейко А.А. // Вістн. Дніпропетров. ун-ту. Математика. 1998. Т. 3. С. 85–92.